

1.3. La méthode QR. On décrit ici seulement le principe de la méthode QR. On effectue la décomposition QR de la matrice A de départ et on note $A = Q_1 R_1$, on calcule ensuite le produit $A_2 = R_1 Q_1$. Une fois $A_2 \dots A_k$ calculées, on effectue la décomposition QR de la matrice A_k que l'on note $A_k = Q_k R_k$ et on calcule le produit $A_{k+1} = R_k Q_k$.

La matrice A_k ainsi construite vérifie donc l'égalité $A_k = Q_k^{-1} \dots Q_2^{-1} A Q_2 \dots Q_k$ et a donc les mêmes valeurs propres que la matrice A de départ.

Voici le théorème de convergence :

Théorème 4. *On suppose que A est inversible et que ses valeurs propres sont toutes de modules différents. Il existe donc une matrice inversible P telle que $A = P \Lambda P^{-1}$ où $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ et $|\lambda_1| > \dots > |\lambda_n| > 0$ et l'on suppose que la matrice P admet une factorisation LU. Alors la suite de matrice (A_k) est telle que*

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} (A_k)_{i,i} = \lambda_i, \quad 1 \leq i \leq n, \quad \text{et} \quad \lim_{k \rightarrow +\infty} (A_k)_{i,j} = 0, \quad 1 \leq j < i \leq n.$$

Remarque 2 : On peut améliorer la convergence en transformant la matrice de départ en une "matrice de Hessenberg supérieure" semblable (i.e. une matrice triangulaire supérieure avec la sous-diagonale en plus) grâce aux matrices de Householder (cf TD sur la décomposition QR). La décomposition QR conserve alors la structure "Hessenberg supérieure" de la matrice.

2. PROGRAMMATION NUMÉRIQUE

Exercice 1 : Comparaison des différentes méthodes.

On rappelle que les valeurs propres exactes de la matrice $\begin{pmatrix} a & b & & & \\ c & a & b & & (0) \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ (0) & & c & a & b \\ & & & c & a \end{pmatrix}$ valent

$$\mu_k = a + 2b \sqrt{\frac{c}{b}} \cos\left(\frac{k\pi}{n+1}\right), \quad 1 \leq k \leq n \quad \text{et qu'un vecteur propre associé à } \mu_k \text{ est } x_k = \left(\left(\frac{c}{b}\right)^{(1/2)} \sin\left(\frac{k\pi}{n+1}\right), \dots, \left(\frac{c}{b}\right)^{(j/2)} \sin\left(\frac{jk\pi}{n+1}\right), \dots, \left(\frac{c}{b}\right)^{(n/2)} \sin\left(\frac{nk\pi}{n+1}\right) \right)^t.$$

Soit la matrice $A \in \mathcal{M}_{10}(\mathbb{R})$ définie par :

$$\begin{cases} A_{i,i} = 2, & 1 \leq i \leq 10, \\ A_{i,i+1} = A_{i+1,i} = -1, & 1 \leq i \leq 9, \\ A_{i,j} = 0, & \text{sinon.} \end{cases}$$

1.1. Programmer la méthode de la puissance. Tracer l'évolution de la valeur propre calculée en fonction du nombre d'itérations. Quelle est l'erreur entre le vecteur propre approché et le vecteur propre exact ? Idem pour la valeur propre μ_1 .

1.2. Programmer la méthode de Jacobi et l'appliquer à la même matrice. Illustrer la convergence de la suite de matrices obtenue.

1.3. Programmer la méthode QR et l'appliquer à la même matrice. Illustrer la convergence de la suite de matrices obtenue.

1.4. Comparer les différentes méthodes entre elles, notamment en calculant le nombre d'itérations nécessaires.

Exercice 2 : Approfondissement sur la méthode de la puissance.

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 0,5172 & 0,5473 & -1,224 & 0,8012 \\ 0,5473 & 1,388 & 1,353 & -1,112 \\ -1,224 & 1,353 & 0,03642 & 2,893 \\ 0,8012 & -1,112 & 2,893 & 0,05827 \end{pmatrix}$ dont les valeurs propres sont $\lambda_1 = -4$, $\lambda_2 = 3$, $\lambda_3 = 2$ et $\lambda_4 = 1$ et des vecteurs propres correspondant à λ_1 et λ_2 sont respectivement $u_1 = \begin{pmatrix} 0,3225 \\ -0,3225 \\ 0,6451 \\ -0,6129 \end{pmatrix}$ et $u_2 = \begin{pmatrix} -0,1290 \\ 0,1290 \\ 0,7419 \\ 0,6451 \end{pmatrix}$.

2.1. Programmer la méthode de la puissance avec comme vecteur initial $x_0 = (1, 0, 0, 0)^t$. Etudier l'évolution de la valeur propre calculée. Tracer l'évolution de $\gamma_k = \|x_k\|_2$ en fonction de k .

2.2. On part maintenant du vecteur initial $x_0 = (1, 1, 1, 1)^t$ (presque orthogonal à u_1). Même question.

2.3. On part enfin du vecteur initial $x_0 = (1, 1, 0, 0)^t$ (orthogonal à u_1 et u_2). Même question.

Exercice 3 : Approfondissement sur la méthode de la puissance inverse.

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 1,349 & 0,5649 & -0,4573 & 0,5964 \\ 0,5649 & 2,863 & -0,5147 & 0,6596 \\ -0,4573 & -0,5147 & 3,552 & 0,5707 \\ 0,5964 & 0,6596 & 0,5707 & 3,186 \end{pmatrix}$ dont les valeurs propres sont $\lambda_1 = 4$, $\lambda_2 = 3,95$, $\lambda_3 = 2$ et $\lambda_4 = 1$ et des vecteurs propres correspondant à λ_1 et λ_2 sont $u_1 = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 2/3 \\ -1 \\ 1/12 \end{pmatrix}$ et $u_2 = \begin{pmatrix} 1/4 \\ 1/2 \\ 1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

3.1. Quel est le taux de convergence de la méthode de la puissance pour calculer λ_1 ? Vérifier la lenteur de la convergence en partant de $x_0 = (1, 0, 0, 0)^t$. Afficher de temps en temps le vecteur propre calculé.

3.2. On cherche à calculer le vecteur propre associé à λ_2 . Calculer le taux de convergence de la méthode de la puissance inverse et en programmer quelques itérations pour les valeurs suivantes de μ : $\mu = 3,96$, $\mu = 3,97$, $\mu = 3,976$. Que dire de la convergence du vecteur propre approché?

3. RÉFÉRENCES

- Ciarlet, *Introduction à l'analyse numérique matricielle et à l'optimisation*, Dunod.
 Lascaux-Théodor, *Analyse numérique matricielle appliquée à l'art de l'ingénieur. Tome 2*, Dunod.
 Serre, *Les matrices*, Dunod